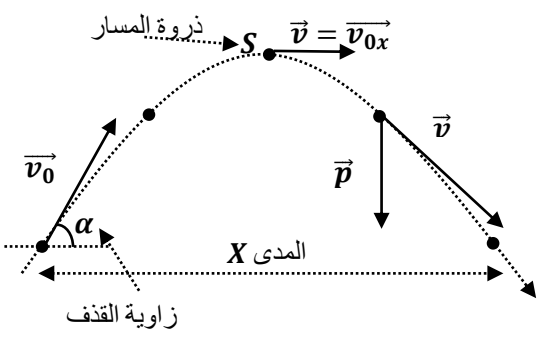
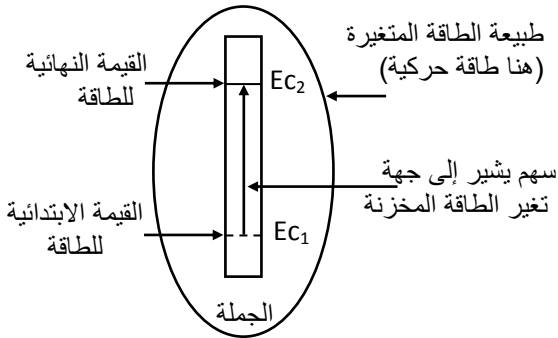
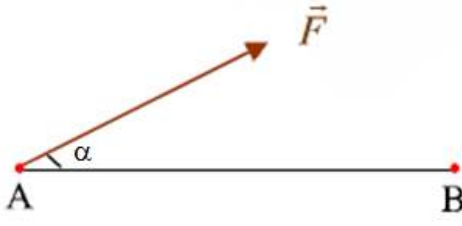
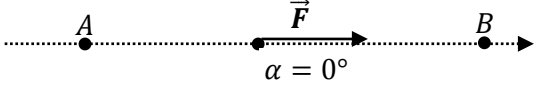

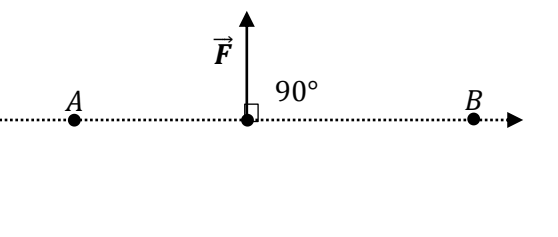


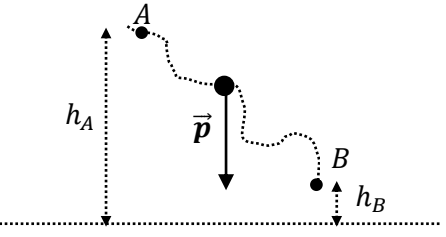
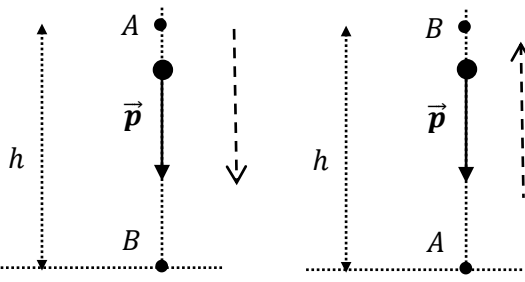
ملخص مجال الميكانيك (الطاقة ، عمل قوة ثابتة)

<p>" في مرجع غاليلي ، يحافظ كل جسم على سكونه او حركته المستقيمة المنتظمة اذا لم تتدخل قوة لتغيير حالته الحركية " أي: $\vec{v} = Cste \quad \Sigma \vec{F}_{ext} = \vec{0}$</p>	<p>نص مبدأ العطالة القانون الأول لنيوتن</p>
<p>v_m : السرعة المتوسطة بـ (m / s) d : المسافة المقطوعة بـ (m) Δt : المدة الزمنية بـ (s)</p>	<p>السرعة المتوسطة $v_m = \frac{d}{\Delta t}$</p>
<p>v_2 : السرعة اللحظية عند الموضع M_2 بـ (m / s) $M_1 M_3$: المسافة المقطوعة بـ (m) Δt : المدة الزمنية بـ (s)</p>	<p>السرعة اللحظية $v_2 = v_{1-3} = \frac{M_1 M_3}{2\tau}$ $\Delta t = t_3 - t_1 = 2\tau$ τ : المجال الزمني بين موضعين متتاليين بـ (s)</p>
<p>Δv_2 : شعاع تغير السرعة عند الموضع M_2</p>	<p>شعاع تغير السرعة $\Delta \vec{v}$ $\Delta \vec{v}_2 = \vec{v}_3 - \vec{v}_1$</p>
<p>- الجسم لا يخضع لأي قوة خارجية يخضع لقوى خارجية حاصلتها الشعاعية معدومة . </p>	<p>الحركة المستقيمة المنتظمة $\Sigma \vec{F}_{ext} = \vec{0}$ $v = Cste$ سرعة المتحرك ثابتة $\Delta v = \vec{0}$ شعاع تغير السرعة معدومة.</p>
<p>- الجسم يخضع لقوة ثابتة جهتها مع جهة الحركة. </p>	<p>الحركة المستقيمة المتسارعة بانتظام $\Sigma \vec{F}_{ext} \neq \vec{0}$ v : سرعة المتحرك متزايدة بانتظام . $\Delta v = Cste > 0$ شعاع تغير السرعة ثابت لان القوة ثابتة .</p>
<p>- الجسم يخضع لقوة ثابتة جهتها عكس جهة الحركة. </p>	<p>الحركة المستقيمة المتباطئة بانتظام $\Sigma \vec{F}_{ext} \neq \vec{0}$ v : سرعة المتحرك متناقصة بانتظام . $\Delta v = Cste < 0$ شعاع تغير السرعة ثابت لان القوة ثابتة .</p>
<p>- الجسم يخضع لقوة ثابتة مركزية (تتجه نحو مركز المسار الدائري). </p>	<p>الحركة الدائرية المنتظمة $\Sigma \vec{F}_{ext} \neq \vec{0}$ $v = Cste$: قيمة سرعة المتحرك ثابتة . $\Delta v = Cste$: شعاع تغير السرعة ثابت منطبق على نصف قطر المسار الدائري ويتجه نحو المركز .</p>
<p>- الجسم يخضع لقوة ثابتة - سرعة الجسم في اي لحظة : $v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$ - نظرية فيثاغورس . </p>	<p>الحركة المنحنية (القذف الافقي) $\Sigma \vec{F}_{ext} \neq \vec{0}$ - شعاع السرعة v_0 الابتدائي أفقي . الحركة وقف المحور الأفقي ox : حركة مستقيمة منتظمة اي $v_x = v_0 = Cste$ سرعة المتحرك ثابتة وفق هذا المحور وهي السرعة الابتدائية الافقية التي قذف بها الجسم . الحركة وقف المحور العمودي oy : حركة مستقيمة متغيرة بانتظام .</p>

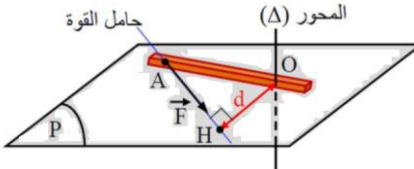
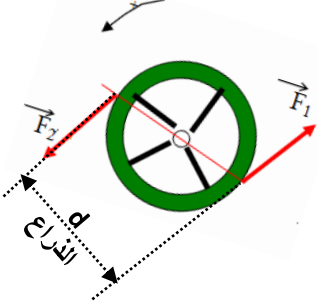
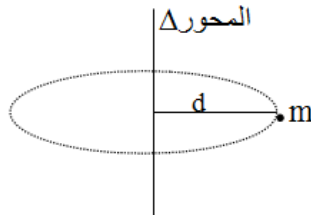
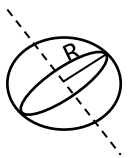
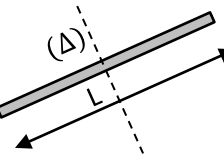
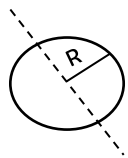
	$\Sigma \vec{F}_{ext} \neq \vec{0}$ <p>- شعاع السرعة v_0 الابتدائي مائل بزاوية α عن المستوي الافقي . - عند الذروة يكون شعاع السرعة افقي</p> $v = v_{0x} = v_0 \cdot \cos \alpha$ <p>مرحلة الصعود: ح منحنية متباطئة. مرحلة النزول: ح منحنية متسارعة.</p> $\text{زاوية القذف } \alpha : \quad \text{tg} \alpha = \frac{v_{0y}}{v_{0x}}$ $v_{0y} = v_0 \cdot \sin \alpha \quad \text{و} \quad v_{0x} = v_0 \cdot \cos \alpha$	<p>- الحركة المنحنية (القذف الكيفي اي بزاوية α)</p>
<p>- في القذف الافقي : $v_{0x} = v_0$ - في القذف الكيفي: $v_{0x} = v_0 \cdot \cos \alpha$ زاوية القذف : α</p>	<p>- بما ان الحركة مستقيمة منتظمة وفق المحور الافقي ox . اي $v_x = v_{0x} = Cste$</p> $x = v_{0x} \cdot \Delta t \quad \text{و منه:} \quad v_{0x} = \frac{x}{\Delta t}$	<p>مدى القذف x</p>

ملخص مجال الميكانيك (الطاقة ، عمل قوة ثابتة)

<p>"الطاقة لا تستحدث و لا تزول، إذا اكتسبت جملة ما طاقة أو فقدتها فإن هذه الطاقة تكون بالضرورة قد أخذتها من جملة أخرى أو قدمتها لها"</p>	<p>نص مبدأ إنحفاظ الطاقة</p>
<p>E: الطاقة الابتدائية للجملة . E: الطاقة التي استقبلتها الجملة من جمل خارجية. E: الطاقة التي قدمتها الجملة لجمل خارجية . E: الطاقة النهائية للجملة .</p>	<p>= المقدمة المستلمة = الجملة معزولة او شبه معزولة طاويا.</p>
<p>الحصيلة الطاقوية للجملة</p>	<p>- تحويل ميكانيكي (W_m) : عمل قوى .</p>
	<p>- تحويل كهربائي (W_e) : مرور تيار كهربائي. - تحويل بالإشعاع (E_r) : ارسال او استقبال ضوء. - تحويل حراري (Q) : تلامس جسمين مختلفين في درجة الحرارة .</p>
<p>الاستطاعة P هي الطاقة E المحولة خلال زمن قدره واحد ثانية. P : الاستطاعة بوحدة الواط (W) E : الطاقة بوحدة الجول (J) Δt : المدة الزمنية بـ (s)</p>	<p>$P = \frac{E}{\Delta t}$</p>
<p>وحدات اخرى للطاقة</p>	<p>الكيلوواط-ساعي : $1Kwh = 3600KJ$</p>
<p>$W_{AB}(\vec{F})$: عمل القوة \vec{F} يقدر بالجول (J) F : شدة القوة المطبقة بالنيوتن (N) α : الزاوية التي يصنعها شعاع القوة \vec{F} مع شعاع الانتقال \overline{AB}</p>	<p>$W_{AB}(\vec{F}) = F \cdot AB \cdot \cos \alpha$</p> 
	<p>$W_{AB}(\vec{F}) = F \cdot AB$ لأن: $\cos 0 = 1$</p>
	<p>$W_{AB}(\vec{F}) = -F \cdot AB$ لأن: $\cos 180 = -1$</p>
	<p>$W_{AB}(\vec{F}) = 0$ لأن: $\cos 90 = 0$</p>

<p>- عمل قوة الثقل لا يتعلق بالمسار المتبع بل بشدة قوة الثقل والفرق في الارتفاع فقط.</p> <p>$W_{AB}(\vec{p})$: عمل قوة الثقل يقدر بالجول (J)</p> <p>p: شدة قوة الثقل بالنيوتن (N)</p> <p>h_2, h_1: ارتفاع الموضعين B, A. على الترتيب.</p>  <p>حيث: $p = m.g$</p> <p>m: كتلة الجسم بوحدة (Kg)</p> <p>g: قيمة الجاذبية الأرضية بـ (N / m)</p>	<p>$W_{AB}(\vec{p}) = -p.\Delta h = -p.(h_2 - h_1)$</p> <p>حركة $W_{AB}(\vec{p}) = p.h$: جهة قوة الثقل مع جهة الحركة.</p> <p>حركة $W_{AB}(\vec{p}) = -p.h$: جهة قوة الثقل عكس جهة الحركة.</p>  <p>$W_{AB}(\vec{p}) = p.h$ $W_{AB}(\vec{p}) = -p.h$</p>	<p>عمل قوة الثقل (\vec{p})</p>
<p>E_C: الطاقة الحركية للجسم تقدر بالجول (J)</p> <p>m: كتلة الجسم بوحدة (Kg)</p> <p>v: السرعة اللحظية للجسم بـ (m / s)</p>	<p>$E_C = \frac{1}{2}.m.v^2$</p>	<p>الطاقة الحركية (الحركة الانسحابية) E Énergie cinétique</p>
<p>E_{pp}: الطاقة الكامنة الثقالية للجسم (جسم + أرض) تقدر بالجول (J)</p> <p>m: كتلة الجسم بوحدة (Kg)</p> <p>g: قيمة الجاذبية الأرضية بـ (N / m)</p> <p>h: ارتفاع الجسم عن المستوى المرجعي لـ E_{pp} يقدر بـ (m)</p>	<p>$E_{pp} = m.g.h$</p>	<p>الطاقة الكامنة الثقالية Énergie potentielle de pesanteur</p>
<p>E_{pe}: الطاقة الكامنة المرورية للناض او المطاط تقدر بالجول (J)</p> <p>K: ثابت المرورية للناض او المطاط يقدر بـ (N / m)</p> <p>x: مقدار الاستطالة او الإنضغاط يقدر بـ (m)</p>	<p>$E_{pe} = \frac{1}{2}.K.x^2$</p>	<p>الطاقة الكامنة المرورية Énergie potentielle élastique</p>
<p>وهي قوة متغيرة حسب المقدار x وحدتها النيوتن (N)</p>	<p>$T = K.x$</p>	<p>قوة شد نابض او خيط مطاطي</p>

ملخص مجال الميكانيك (الطاقة ، عزم قوة حول محور ثابت ، عزم العطالة) خاص بأقسام 2+2 تر

<p>ω_m : السرعة الزاوية المتوسطة بـ (rd / s) $\Delta\theta$: التغير في الفاصلة الزاوية بالراديان (rd) Δt : المدة الزمنية بـ (s)</p> <p>بما أن: $180^\circ \rightarrow \pi rd$ ومنه $\theta(rd) = \frac{\theta(^{\circ}) \cdot \pi}{180}$</p>	$\omega_m = \frac{\Delta\theta}{\Delta t}$ $\Delta S = R \cdot \Delta\theta$ <p>$\Delta S = R \cdot \Delta\theta$: التغير في الفاصلة المنحنية بـ (m) R : نصف قطر المسار.</p>	<p>السرعة الزاوية المتوسطة ω</p>
<p>v : السرعة اللحظية بـ (m / s) w : السرعة اللحظية الزاوية (rd / s)</p>	<p>بما أن: $S = R \cdot \theta$ نجد: $v = w \cdot \theta$</p>	<p>العلاقة بين السرعة اللحظية والسرعة الزاوية</p>
<p>$M_{F/\Delta}$: عزم القوة \vec{F} حول المحور Δ يقدر بـ $(N.m)$ F : شدة القوة المطبقة بالنيوتن (N) d : ذراع القوة يقدر بـ (m) وهو البعد العمودي بين حامل شعاع القوة ومركز الدوران</p>	$M_{F/\Delta} = F \cdot d$ 	<p>عزم قوة بالنسبة لمحور دوران ثابت</p>
	<p>- عبارة عن قوتين متساويتين في الشدة ومتعاكستين في الاتجاه وحاملهما متوازيين و محصلتهما معدومة .</p>	<p>مزدوجة قوتين (\vec{F}_1, \vec{F}_2)</p>
<p>$M_{I/\Delta}$: عزم المزدوجة حول المحور Δ يقدر بـ $(N.m)$ F : شدة احدى القوتين المطبقتين بالنيوتن (N) d : ذراع المزدوجة يقدر بـ (m) وهو البعد العمودي بين حامي شعاعي القوتين \vec{F}_1 و \vec{F}_2</p>	$M_{I/\Delta} = F \cdot d$	<p>عزم مزدوجة قوتين</p>
<p>$J_{I/\Delta} = m \cdot d^2$: عزم عطالة الجسم النقطي بالنسبة للمحور Δ يقدر بـ $(Kg.m^2)$ m : كتلة الجسم النقطي بوحدة (Kg) d : البعد العمودي للجسم النقطي عن محور Δ بـ (m)</p>	<p>عزم عطالة جسم نقطي: $J_{I/\Delta} = m \cdot d^2$</p> 	<p>عزم عطالة جسم حول محور عزم عطالة جسم صلب بالنسبة لمحور ثابت</p>
 <p>كرة مصمتة نصف قطرها R وكتلتها M</p>	 <p>قضيب كتلته M و طولها L</p>	 <p>حلقة نصف قطرها R وكتلتها M</p>
$J_{I/\Delta} = \frac{2}{5} M \cdot R^2$	$J_{I/\Delta} = \frac{1}{12} M \cdot L^2$	$J_{I/\Delta} = M \cdot R^2$

	<p>لحساب عزم عطالة جسم صلب بالنسبة لمحور (Δ') لا يمر من مركزه .</p> $J_{/\Delta'} = J_{/\Delta} + Md^2$	<p>نظرية هويغنز</p>
<p>- الحركة الانسحابية : يكفي تحقق الشرط الاول فقط حتى يتوازن الجسم . - الحركة الدورانية : يجب ان يتحقق الشرطين مع بعض حتى يتوازن الجسم .</p>	<p><u>الشرط الاول</u>: المحصلة الشعاعية للقوى الخارجية تساوي الشعاع الممدوم $\Sigma \vec{F}_{ext} = \vec{0}$ <u>الشرط الثاني</u>: المجموع الجبري لعزوم القوى حول المحور ممدوم . $\Sigma M_{F/\Delta} = 0$</p>	<p>شرطا توازن جسم صلب</p>
<p>$W(\vec{F})$: عمل المزدوجة بالجول (J) $M_{/\Delta}$: عزم المزدوجة حول المحور Δ يقدر بـ ($N.m$) θ: الفاصلة الزاوية بالراديان (rd)</p>	$W(\vec{F}) = M_{/\Delta} \cdot \theta$	<p>عبارة عمل مزدوجة</p>
<p>P: الإستطاعة بوحدة الواط (W) ω: السرعة اللحظية الزاوية للجسم بـ (rd / s)</p>	<p>بما ان : $P = \frac{W(F)}{\Delta t}$ ومنه: $P = \frac{M_{/\Delta} \cdot \theta}{\Delta t} = M_{/\Delta} \cdot \omega$</p>	<p>استطاعة مزدوجة</p>
<p>E_C: الطاقة الحركية للجسم تقدر بالجول (J) $J_{/\Delta}$: عزم عطالة الجسم بالنسبة لمحور الدوران بوحدة ($N.m^2$) ω: السرعة اللحظية الزاوية للجسم بـ (rd / s)</p>	$E_C = \frac{1}{2} \cdot J_{/\Delta} \cdot \omega^2$	<p>الطاقة الحركية (الحركة الدورانية) Énergie cinétique</p>
<p>E_{pe}: الطاقة الكامنة المرورية الفتلية لسلك او نابض الفتل تقدر بالجول (J) C: ثابت الفتل لسلك او نابض الفتل يقدر بـ ($N.m / rd$) θ: زاوية فتل السلك بالراديان (rd)</p>	$E_{pe} = \frac{1}{2} \cdot C \cdot \theta^2$	<p>الطاقة الكامنة المرورية الفتلية Énergie potentielle de torsion</p>
<p>M: عزم القوة المطبقة على السلك بالنسبة لمركز الدوران بـ ($N.m$) C: ثابت الفتل لسلك او نابض الفتل يقدر بـ ($N.m / rd$) θ: زاوية فتل السلك بالراديان (rd)</p>	<p>اي ايجاد ثابت الفتل C لنابض الفتل $M = C \cdot \theta$</p>	<p>معايرة سلك الفتل</p>