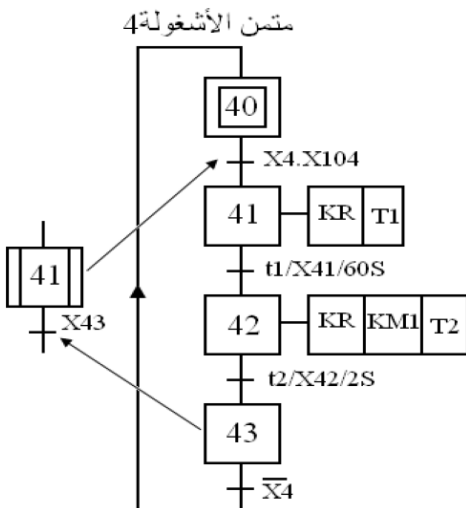
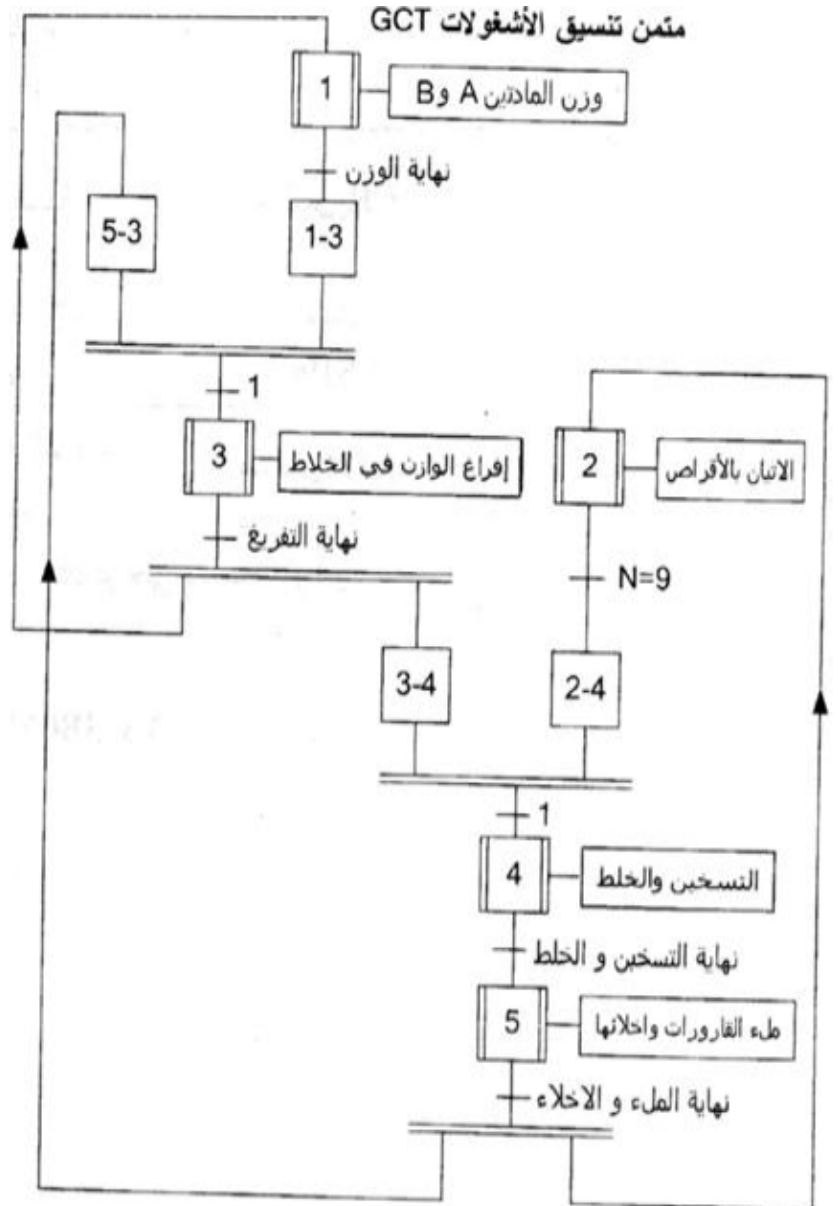
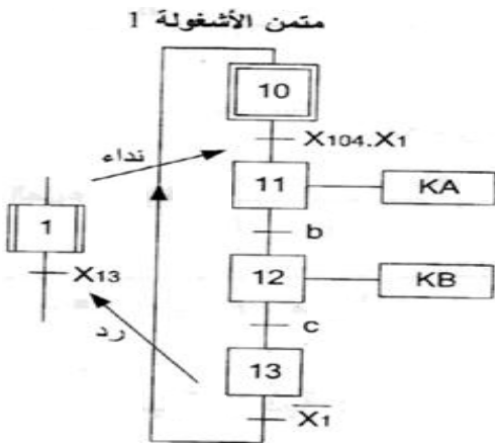
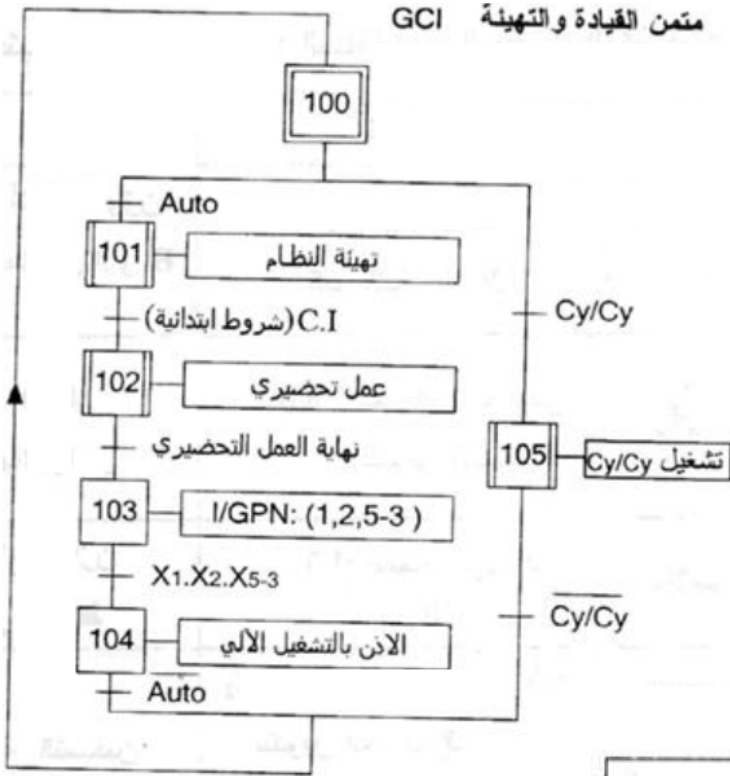




-IV المناولة الزمنية :



V- الاختيار التكنولوجي للمنظمات و المنظمات المتصدرة و الملتقطات : شبكة التغذية :  $3 \times 380V \sim , 50Hz$

| الأشغولات                    | المنظمات  | المنظمات المتصدرة   | الملتقطات  |
|------------------------------|---|---|--|
| أشغولة وزن<br>المادتين A و B | $EV_A, EV_B$ صمامات كهربائية ~<br>220V  | ملاسمات KA, KB ~ 24V  | c, b : نهاية شوط لمراقبة عملية وزن<br>المادتين A و B على التوالي           |
| الآتيان<br>بالأقراص          | $M_{YA}$ : محرك لا تزامني 3 ~<br>لتدوير البساط<br>2880Tr/min 380/660V         | ملاسم $KM_{YA}$ ~ 24V للخط<br>ملاسم $KM_Y$ ~ 24V للنجمي<br>ملاسم $KM_A$ ~ 24V للمثلثي | n : كاشف ضوئي يكشف عن مرور<br>قرص  |
| إفراغ الوازن في<br>الخلط     | $EV_C$ : صمام كهربائي ~ 220V  | ملاسم KC تغذية ~ 24V  | a : نهاية شوط للكشف عن إفراغ الوازن  |
| التسخين و الخلط              | $M_1$ : محرك لا تزامني 3 ~<br>لتدوير الخلاط 0.82, 85%<br>1425tr/min, 220/380V | ملاسم $KM_1$ ~ 24V  | $t_1$ : ملاسم تأجيل لمراقبة التسخين.<br>$t_2$ : ملاسم تأجيل لمراقبة الخلط. |
|                              | مقاومات مسخنة   | ملاسم KR ~ 24V  |  |
| الماء و الإخلاء              | $M_{P/P}$ : محرك خ/خ للإخلاء  | سجل إزاحة SN 74LS74   | $t_3$ : ملاسم تأجيل لتحديد مدة الماء                                       |
|                              | $EV_D$ : صمام كهربائي ~ 24V   | ملاسم KD ~ 24V  |  |

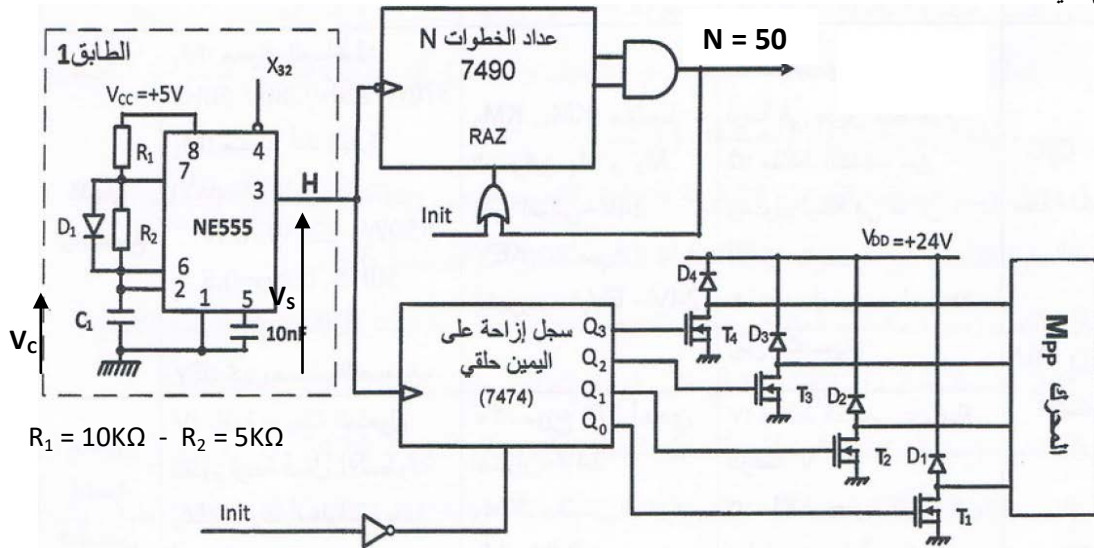
-  $P_0, P_1$  : ملتقطات لتجهيز تكنولوجي يسمح بتزقين المستوى للمادة A و المادة B.

-  $S_0$  : ملتقط حضور قارورة فارغة على البساط.

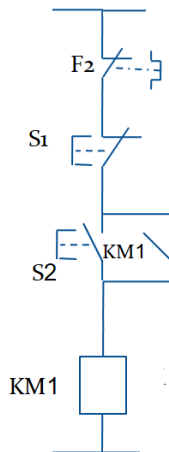
- شبكة التغذية :  $3 \times 380V \sim , 50Hz$

VI- إنجازات تكنولوجية :

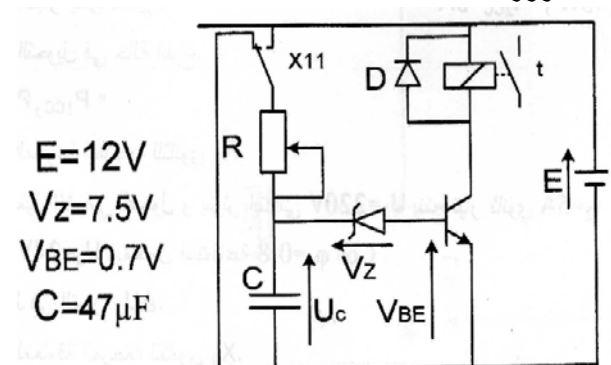
• دائرة التحكم في المحرك :



• دائرة التحكم للمحرك  $M_1$  (إقلاع مباشر اتجاه واحد للدوران) :



• الموجلة  $T_3$  (موجلة بالخلية RC) لتفريغ الخليط في القارورة :



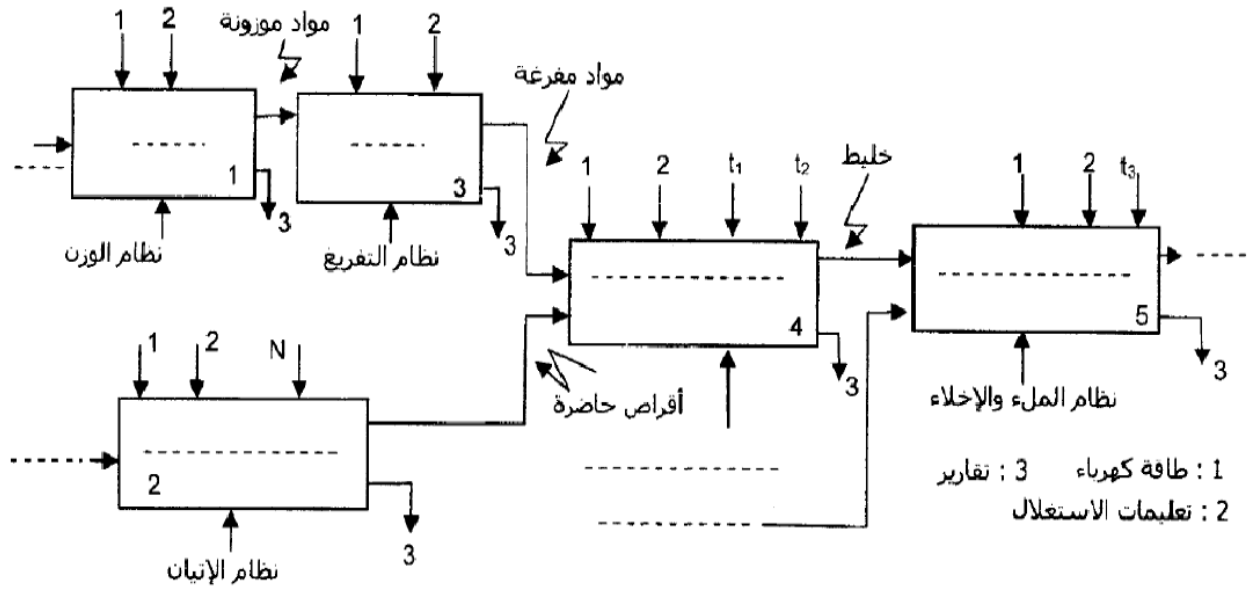
## العمل المطلوب :

1. التحليل الوظيفي التنازلي :  
س1- أكمل النشاط البياني (A.0) على وثيقة الاجابة صفحة 5.
2. التحليل الزمني :  
س2- أنشئ متمن الأشغولة 3 (افراغ الوازن في الخلاط) من وجهة نظر جزء التحكم.  
س3- أكمل معادلات التنشيط و التخميل على وثيقة الاجابة صفحة 5 للمراحل  $X_{102}$ ،  $X_{104}$  لمتمن القيادة و التهيئة و  $X_{10}$  لمتمن الأشغولة 1.  
س4- ما هو دور  $X_{104}$  في متمن القيادة و التهيئة (صفحة 2)، و المراحل  $X_{2.4}$  و  $X_{3.4}$  في متمن تنسيق الأشغولات (صفحة 2) ؟  
س5- أرسم مخطط تدرج المتامن (GS-GCI-GPN).  
س6- فسر الأوامر : F/GPN (10, 20, 30, 40, 50) و F/GCI (100).  
س7- أكمل مخطط الجيما على وثيقة الاجابة صفحة 5 وفق أنماط التشغيل و التوقف على الصفحة 1.
3. انجازات تكنولوجية :  
• دارة التحكم في المحرك :  
س8- أكمل تركيب العداد لعد 50 خطوة للمحرك باستعمال الدارة المندمجة 7490 على وثيقة الاجابة صفحة 6.  
س9- أكمل المخطط المنطقي للسجل الحلقى باستعمال الدارات المندمجة 7474 على وثيقة الاجابة صفحة 6، علما أنه يشحن ابتدائيا بالحالة (0001)  $(Q_3Q_2Q_1Q_0)$  بواسطة الاشارة Init (استعمال مداخل الارغام PR – CLR).  
س10- أكمل رسم دارة المعقب الهوائي للأشغولة 4 على وثيقة الاجابة صفحة 6.  
في الدارة المندمجة NE555 للطابق 1 صفحة 3 :  
س11- ما هو دور كل من الطابق 1 و العنصر  $D_1$  الموجود في هذا الطابق ؟  
س12- عين دارتي شحن و تفريغ المكثفة  $C_1$ .  
س13- أحسب قيمة المكثفة  $C_1$ ، علما أن :  $T = 4s$ .  
س14- ارسم المخططات الزمنية لـ  $V_C$  و  $V_S$ ، علما أن عتبنا الانقلاب لتركيب هما :  $1/3V_{CC}$  و  $2/3V_{CC}$ .  
• دارة المؤجلة  $T_3$  صفحة 3 :  
س15- أحسب قيمة التوتر  $U_C$  عند شحن المكثفة.  
س16- أوجد عبارة الزمن  $t$  بدلالة :  $R, U_C, E, C$ .  
س17- ما هو دور المقاومة المتغيرة  $R$  ؟  
س18- أحسب قيمة المقاومة  $R$  للحصول على زمن التأجيل  $t = 20s$ .  
• مؤجلة بعداد تنازلي :  
نريد استبدال دارة المؤجلة بالخلية RC  $(T_3)$  بمؤجلة بعداد تنازلي حيث مدة التأجيل هي  $t_3 = 20s$  و تواتر اشارة الساعة هو  $T = 4s$ .  
س19- ما هو تردد هذا العداد ؟  
س20- على وثيقة الاجابة صفحة 7 أكمل تركيب العداد حيث INIT يمثل أمر الارغام في الحالة الابتدائية.  
• دارة التغذية :  
س21- على وثيقة الاجابة صفحة 7، سم كل طابق من دارة تغذية العداد.  
• المبرمج الآلي :  
نرغب في تجسيد الأشغولة 1 بالتكنولوجيا المبرمجة باستعمال المبرمج الآلي :  
س22- عين المداخل و المخارج للمبرمج على وثيقة الاجابة صفحة 7.  
س23- انشئ المتمن الموافق للأشغولة 1 من وجهة نظر المبرمج الآلي.  
س24- أكمل ربط الملتقطات و المنفذات المتصدرة بالمبرمج الآلي على وثيقة الاجابة صفحة 7.  
س25- ما هو البرنامج المناسب بلغة الملامس لدارة التحكم للمحرك  $M_2$  صفحة 3، مع تعيين المداخل و المخارج.

تملاً و تسلم هذه الوثيقة مع ورقة الاجابة

الاسم و اللقب : .....

- التحليل الوظيفي التنازلي :  
ج1 : النشاط البياني التنازلي A.0 :

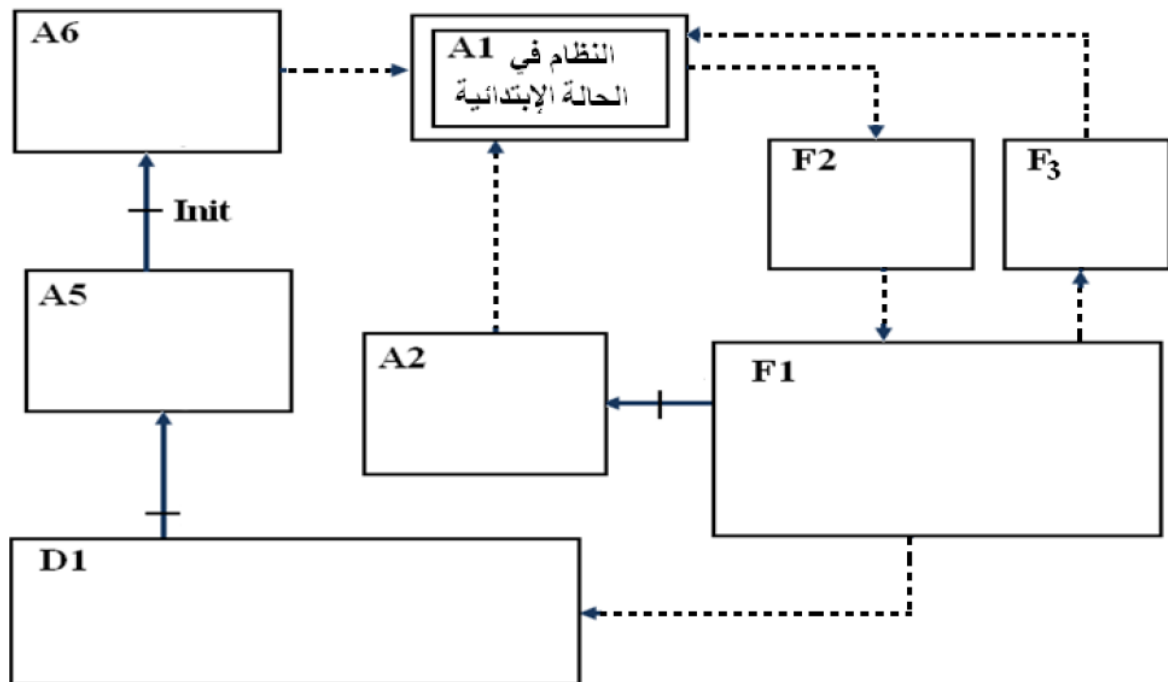


- التحليل الزمني :

ج3 : جدول معادلات التنشيط و التخميل :

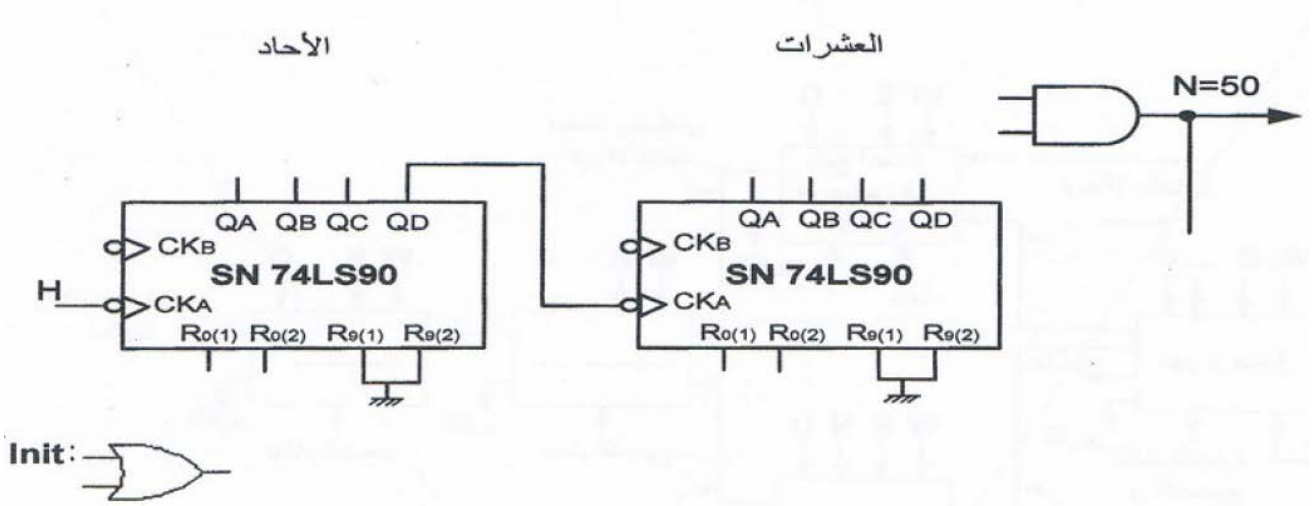
| المرحلة          | التنشيط | التخميل |
|------------------|---------|---------|
| X <sub>102</sub> |         |         |
| X <sub>104</sub> |         |         |
| X <sub>10</sub>  |         |         |

ج7 : مخطط الجيما :

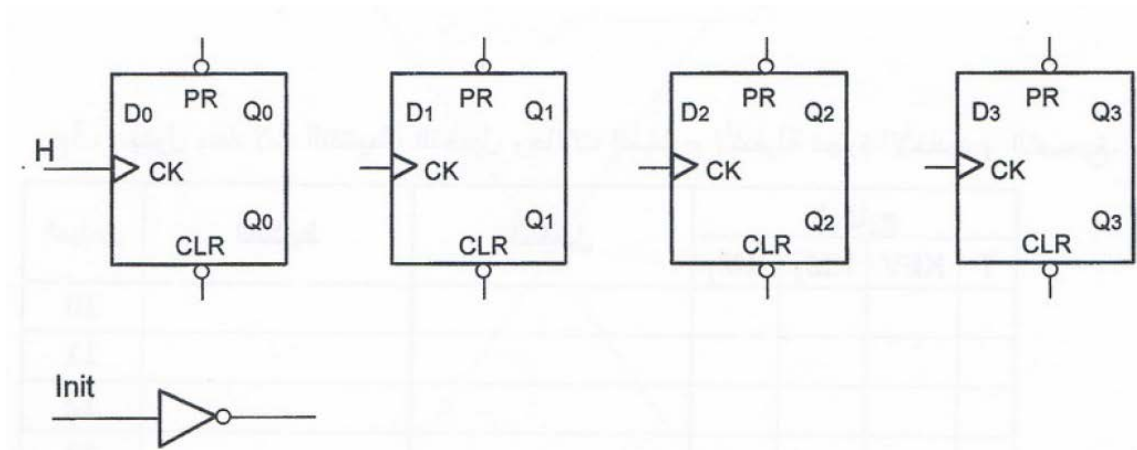


• انجازات تكنولوجية :

ج8 : تركيب العداد لعد 50 خطوة للمحرك :

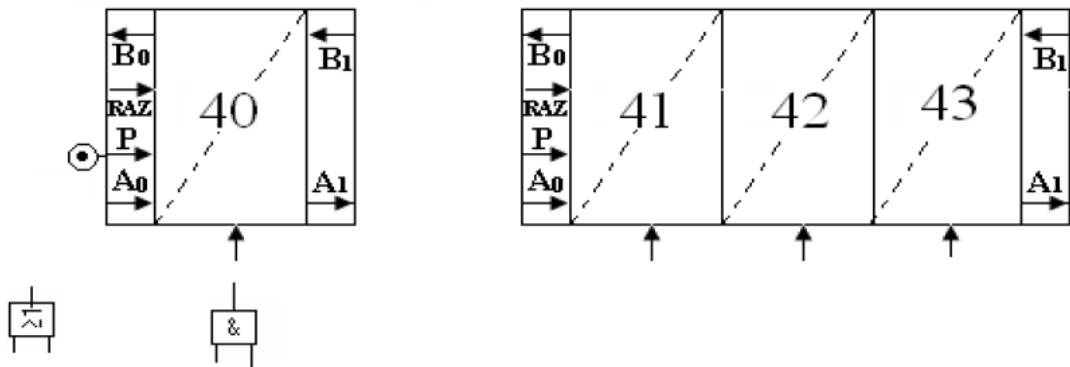


ج9 : المخطط المنطقي للسجل الحلقى :

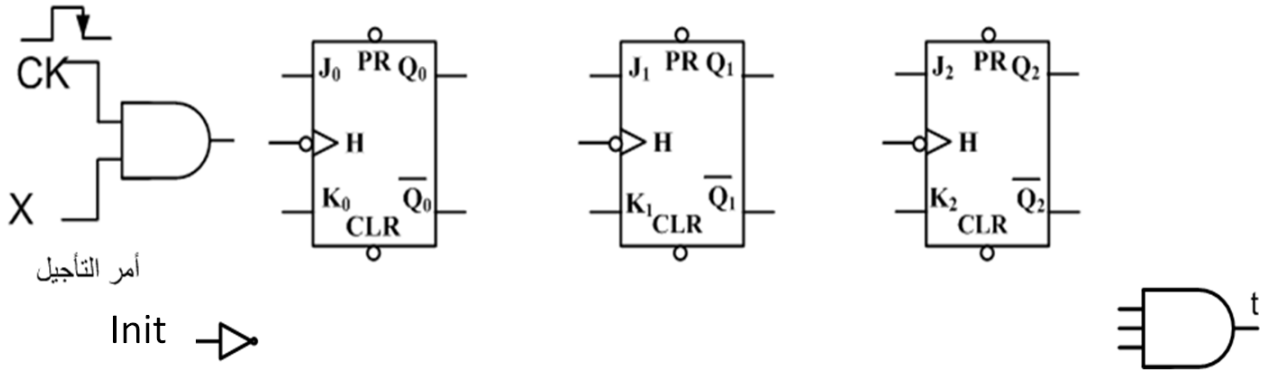


ج10 : المعقب الهوائي للأشغولة 4 :

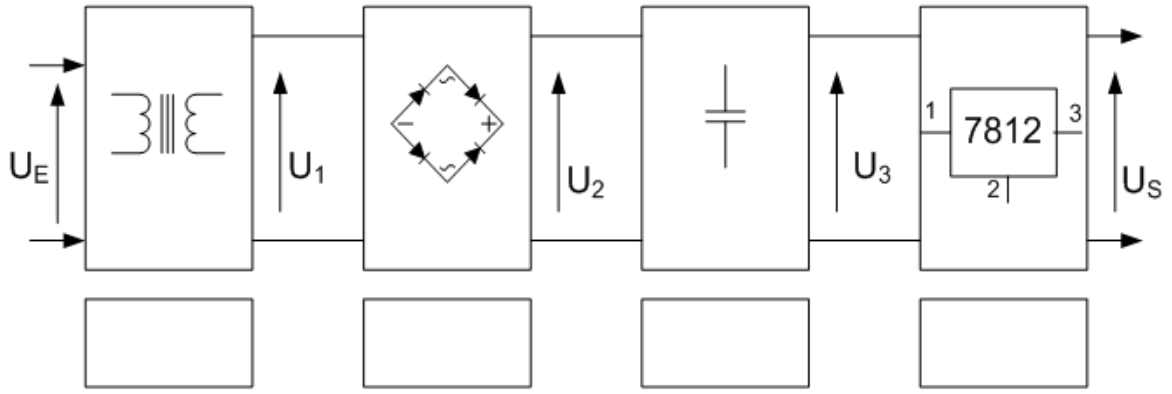
X<sub>200</sub>



ج 20 : دارة الموجلة بعدد تنازلي للحصول على تأجيل  $t_3 = 20s$  :



ج 21 : دارة تغذية العداد :



ج 22 : مداخل و مخارج المبرمج للأشغولة (1) :

| مداخل API | المداخل | مخارج API | المخارج |
|-----------|---------|-----------|---------|
|           |         |           |         |
|           |         |           |         |

ج 24 : ربط الملتقطات و المنفذات المتصدرة بالمبرمج الآلي :

